

## SQ75

### Crouzet BLDC med integreret elektronik og CAN-BUS

80350001  
SQ75 BLDC MOTOR 310W 9-75VDC+SMI22 CAN

- 9 → 75 dc, 310 → 600 W, 1900mNm, 1 → 5000 rpm \*  
Kun motordata \*
- Hastighed, moment og positionskontrol, CANopen netværk eller I/O
- Monteringsbremse, planetgear og snekegear som ekstraudstyr. 14 mm aksel med kile kan tilpasses de fleste geartyper
- 2 STO-indgange (sikkert moment) og beskyttelse mod forkert polaritet
- IP67 & IP69 som standard



#### PRODUKTBESKRIVELSE

Når du ser ikonet Solid komponent ved siden af et artikelnummer, betyder det, at du kan downloade artiklens CAD-tegninger i det format, der er valgt på listen nedenfor. Hvis ikonet er gråt, mangler der CAD-tegninger. Klik på ikonet og CAD-filen vil blive genereret, som du så kan downloade ved at klikke på samme ikon nedenfor. Produktark og CAD-filer fra CAD-konfiguratorer downloades også her.

## SPECIFIKATIONER

Diameter	75 mm
Effekt	310 W
Forsyningsspænding	24 V DC
Forsyningsspænding	9-75 V dc
Integrated control	SMi22 CANopen
IP-klasse	IP67, IP69
Længde	140,6 mm
Levetid	20,000h
Max moment	2,5
Nominal torque	1
Nominel hastighed	3000 omdr/min
Nominel strøm	15,4 A
Number of pulses per round	4096 pc
Positioning feedback	Ja

<b>Shaft Diameter</b>	14 mm
<b>Speed options</b>	1rpm→5000rpm
<b>Strøm maks</b>	34,5 A
<b>Vægt</b>	2,4 kg

**1 Choose The Motor**      **2 Choose The Gearbox**

80350  
80360  
80370

**OR MOTOR** | 4.2 Nm 558A

**PLANETARY GEARBOX** | P672  
1-2-3 Stages

**PLANETARY GEARBOX** | P61  
1-2-3 Stages

**RIGHT-ANGLE WORM GEARBOX** | R625D

**CROUZET**      **SQ75 - Argumentary BLDC vs. Servomotor**

- ✓ More intelligent
- ✓ Precision
- ✓ Low noise
- ✓ Power consumption
- ✓ Space saving : Weight and size
- ✓ Better efficiency
- ✓ No variator need

**Dimensions (mm)**  
80350 - 80360 - 80370

- Logic connector
- CAN connector
- Power supply connector
- M5 x 0.8 depth 7
- 2 colors LED for motor status
- M5 x 0.8 depth thread 12
- M5 x 1 at 90° on D56 depth 10.5
- M5 x 0.8 depth 11.5
- Parallel key 5 x 5 x 18 DIN 6885 A

L: 80350 140.6 max - L: 80360 153.1 max - L: 80370 178.1 max

**Connection**

Input / Output M8 connector - 18 pins		Power supply M8 - 3 pins	
Pin	Description	Pin	Description
1	Optical non-inverting	1	Output battery
2	0 volt	2	+VDC
3	Input 0 (analogic 1)	3	0 volt
4	Input 0 (analogic 2)		
5	Input 1 (digital)		
6	Input 2 (digital)		
7	Input 3 (digital)		
8	0 volt		
9	Output 1 (digital - P600)		
10	Output 2 (digital - P600)		
11	Output 3 (digital)		
12	Output 4 (digital)		
13	Output 5 (digital)		
14	Output 6 (digital)		

**Pin CAN / M12 - 9 pins**

Pin	Description
1	Not connected
2	Not connected
3	CAN_GND
4	CAN_H
5	CAN_L
6	CAN_V

**1 Choose The Motor**      **2 Choose The Gearbox**

80350  
80360  
80370

**OR MOTOR** | 4.2 Nm 558A

**PLANETARY GEARBOX** | P672  
1-2-3 Stages

**PLANETARY GEARBOX** | P61  
1-2-3 Stages

**RIGHT-ANGLE WORM GEARBOX** | R625D

**CROUZET**      **SQ75 - Argumentary BLDC vs. Servomotor**

- ✓ More intelligent
- ✓ Precision
- ✓ Low noise
- ✓ Power consumption
- ✓ Space saving : Weight and size
- ✓ Better efficiency
- ✓ No variator need

**Dimensions (mm)**  
80350 - 80360 - 80370

- Logic connector
- CAN connector
- Power supply connector
- M5 x 0.8 depth 7
- 2 colors LED for motor status
- M5 x 0.8 depth thread 12
- M5 x 1 at 90° on D56 depth 10.5
- M5 x 0.8 depth 11.5
- Parallel key 5 x 5 x 18 DIN 6885 A

L: 80350 140.6 max - L: 80360 153.1 max - L: 80370 178.1 max

**Connection**

Input / Output M8 connector - 18 pins		Power supply M8 - 3 pins	
Pin	Description	Pin	Description
1	Optical non-inverting	1	Output battery
2	0 volt	2	+VDC
3	Input 0 (analogic 1)	3	0 volt
4	Input 0 (analogic 2)		
5	Input 1 (digital)		
6	Input 2 (digital)		
7	Input 3 (digital)		
8	0 volt		
9	Output 1 (digital - P600)		
10	Output 2 (digital - P600)		
11	Output 3 (digital)		
12	Output 4 (digital)		
13	Output 5 (digital)		
14	Output 6 (digital)		

**Pin CAN / M12 - 9 pins**

Pin	Description
1	Not connected
2	Not connected
3	CAN_GND
4	CAN_H
5	CAN_L
6	CAN_V